

(3-1) ضرب المتجهات

أ- 1- حاصل الضرب بكمية عددية :- ويكون ناتج هذه العملية متجها ، تمتاز كل مركبة من مركباته بانها تساوي حاصل ضرب الكمية العددية بالمركبة المناظرة للمتجه الاصلي اي ان :-

$$\vec{C} = A\vec{B} = A\vec{B}_x + A\vec{B}_y + A\vec{B}_z \quad \text{as} \quad \vec{C}_x = A\vec{B}_x, \quad \vec{C}_y = A\vec{B}_y, \quad \vec{C}_z = A\vec{B}_z$$

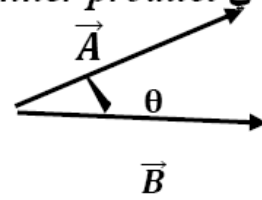
علما بأن A يمثل كمية عددية.

2- حاصل ضرب متجهين A & B

الضرب العددي Dot product : وله تسميات اخرى مثل الضرب العددي *scalar product* او الضرب الداخلي *inner product* ويكون الناتج النهائي لهذه العملية هو كمية عددية غير متجه .

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos \theta$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}| |\vec{B}|}$$



ويكون الناتج كمية غير متجهة حيث :

$$\vec{A} = \vec{i}A_x + \vec{j}A_y + \vec{k}A_z \quad \text{and} \quad \vec{B} = \vec{i}B_x + \vec{j}B_y + \vec{k}B_z$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z \quad \text{as} \quad \vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1, \quad \vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{i} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{j} = 0$$

لانه عندما $\theta = 0$, $\cos \theta = 1$ اي متوازيان . وعندما تكون متعامدان اي $\theta = 90$, $\cos \theta = 0$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}, \quad \vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{A} = |\vec{A}|^2 = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2$$

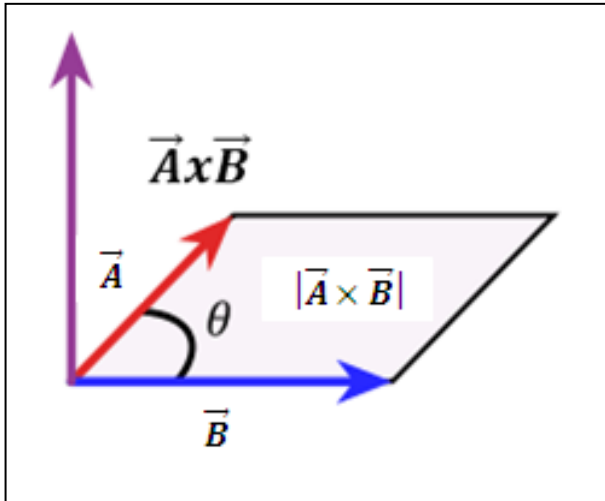
الضرب الاتجاهي Cross product

ويكون الناتج كمية متجهة ويكتب بالشكل : $\vec{A} \times \vec{B} = AB \sin \theta \vec{n}$

$$\vec{A} \times \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \sin \theta \vec{n}, \quad \text{as} \quad \vec{n} = \frac{\vec{A} \times \vec{B}}{AB \sin \theta}$$

اي ان الناتج هو حاصل ضرب مقدار كل من المتجهين بالآخر بجيب الزاوية المحصورة بين المتجهين الاصليين ، علما ان الاتجاه يؤخذ حسب قاعدة اليد اليمنى .

حيث ان اتجاه \vec{n} في هذه الحالة يؤخذ حسب قاعدة اليد اليمنى .



ويمكن اجراء الضرب الاتجاهي كما يلي :

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \vec{i}(A_y B_z - A_z B_y) + \vec{j}(A_z B_x - A_x B_z) + \vec{k}(A_x B_y - A_y B_x)$$

حيث ان :

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}, \quad \hat{j} \times \hat{k} = \hat{i}, \quad \hat{k} \times \hat{i} = \hat{j}$$

$$\theta = 0, \sin \theta = 0, \text{ then } \vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = \mathbf{0}$$

- وعندما تكون نتيجة الضرب العددي تساوي صفر وهذا يعني بان المتجهين متعامدين:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \text{ then } \vec{A} \perp \vec{B}$$

وعليه فان الزاوية بين المتجهين تساوي تسعون درجة.

- وعندما تكون نتيجة الضرب الاتجاهي تساوي صفر وهذا يعني بان المتجهين متوازيين:

$$\text{if } \vec{A} \times \vec{B} = \mathbf{0} \Rightarrow \vec{A} \parallel \vec{B}$$

وعليه فان الزاوية بين المتجهين تساوي صفرا.

3- الضرب الثلاثي العددي والاتجاهي

الضرب الثلاثي العددي Triple scalar product

وهو كمية عددية وتحصل عملية الضرب بالصيغة التالية :

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C} = (\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{A} = (\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B} = \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = -(\vec{C} \times \vec{B}) \cdot \vec{A}$$

ومن السهل التعبير عن حاصل الضرب الثلاثي للمتجهات بدلالة مركباتها المتعامدة بالشكل التالي:

$$\begin{aligned}\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) &= \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} \\ &= A_x(B_y C_z - B_z C_y) + A_y(B_z C_x - B_x C_z) + A_z(B_x C_y - B_y C_x)\end{aligned}$$

وتبعا للمحدد (المصفوفة) التالي:

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} = -\vec{B} \cdot (\vec{A} \times \vec{C})$$

ولضرورة لوضع الأقواس هنا حيث ان ناتج الضرب لا يتغير بالتبديل الدوري للمتجهات الثلاثة ولا بتبديل موضع النقطة (.) او (x)

الضرب الثلاثي المتجهي Triple vector product

وهي كمية متجهة وتأخذ الصيغة:

$$\begin{aligned}\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) &= \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B}) = (\vec{i}B_x + \vec{j}B_y + \vec{k}B_z)(A_x C_x + A_y C_y + A_z C_z) \\ &\quad - (\vec{i}C_x + \vec{j}C_y + \vec{k}C_z)(A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z)\end{aligned}$$

ويطلق على هذه القاعدة اسم "back cab rule" ووضع الأقواس هنا ضروري حيث بدونها تكون عملية الضرب غير معرفة